

Γραμμική Άλγεβρα II

Φροντιστηριακές ασκήσεις #1 Φεβρ. 2016, Ισοδυναμία πινάκων

* Θεωρούμε την γραμμική απεικόνιση $T : \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}$ με

$$T(a + bx + cx^2) = \begin{pmatrix} b+c & a \\ b & c \end{pmatrix}.$$

Να βρεθούν βάσεις e, g ώστε ο πίνακας $[T]_e^g$ της T να είναι ίσος με $\begin{pmatrix} I_{r \times r} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

* Να βρεθούν πίνακες P και Q ώστε $PAQ = \begin{pmatrix} I_{r \times r} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ όταν $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & -1 & 2 \\ 7 & 1 & -2 & 8 \end{pmatrix}$ 3x4
3x4
4x1, 5
3x1.

3. Υποθέτουμε ότι A, B είναι τετραγωνικοί $n \times n$ πίνακες και ότι το γινόμενο AB είναι αντιστρέψιμο. Δείξτε ότι οι πίνακες A και B είναι αντιστρέψιμοι.

$\det AB \neq 0$

$\det A \neq 0 \wedge \det B \neq 0$

για A αντιστρεψιμ
και B -

* Δείξτε ότι αν A, B είναι όμοιοι τετραγωνικοί $n \times n$ πίνακες, τότε και οι πίνακες A^k και B^k είναι όμοιοι για κάθε $k \geq 1$.

* Το ίχνος $tr(A)$ ενός τετραγωνικού $n \times n$ πίνακα $A = (a_{ij})$ ορίζεται ως το άθροισμα των στοιχείων της κυρίας διαγωνίου του, δηλαδή $tr(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}$.

α) Να δείξετε ότι η απεικόνιση $tr : \mathbb{F}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{F}$ είναι γραμμική.

β) Να δείξετε ότι ισχύει $tr(AB) = tr(BA)$ για κάθε $A, B \in \mathbb{F}^{n \times n}$.

γ) Να δείξετε ότι όμοιοι πίνακες έχουν το ίδιο ίχνος. Επομένως, αν V είναι ένας μη μηδενικός διανυσματικός χώρος πεπερασμένης διάστασης και $\phi : V \rightarrow V$ γραμμική απεικόνιση, τότε ορίζεται το ίχνος της ϕ ως $tr(\phi) = tr([\phi]_e^e) \in \mathbb{F}$, όπου e είναι οποιαδήποτε διατεταγμένη βάση του V . Δείξτε ότι ο ορισμός είναι ανεξάρτητος από την επιλογή της βάσης e .

6) Έστω $n \geq 1$. Θεωρούμε την γραμμική απεικόνιση $T : \mathbb{R}_n[x] \rightarrow \mathbb{R}_n[x]$ με $T(f(x)) = f(x)'$. Υπολογίστε την βαθμίδα, ορίζουσα και ίχνος της T .

7) Θεωρούμε την γραμμική απεικόνιση $\phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ που ορίζεται από την σχέση $\phi((x, y, z)) = (y + z, x + z, x + y)$. Υπολογίστε την βαθμίδα, ορίζουσα και ίχνος της ϕ .

8) Υποθέτουμε A τετραγωνικός $n \times n$ πίνακας με στοιχεία στο σώμα \mathbb{F} . Θεωρούμε την απεικόνιση $T : \mathbb{F}^{n \times 1} \rightarrow \mathbb{F}^{n \times 1}$ με $T(b) = Ab$ για κάθε $b \in \mathbb{F}^{n \times 1}$. Δείξτε ότι η T είναι γραμμική. Υπολογίστε την βαθμίδα, ορίζουσα και ίχνος της T .

9. Θεωρούμε τον υπόχωρο $V = \{(a, b, c) \in \mathbb{R}^3 : a + 2b + 3c = 0\}$ του \mathbb{R}^3 και την απεικόνιση $\phi : V \rightarrow \mathbb{R}^2$ που είναι ο περιορισμός στο V της απεικόνισης $\psi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ με $\psi((x, y, z)) = (x, 4y + 6z)$. Δείξτε ότι οι συναρτήσεις ϕ, ψ είναι γραμμικές και βρείτε τις βαθμίδες τους.

Έχω έναν τετραγωνικό πίνακα $A \in K^{n \times n}$. Μπορώ να αυξοτομήσω μια ανεικόνιση σε αυτών των πίνακα;

$$L_A : K^{n \times 1} \rightarrow K^{n \times 1}, \quad b \rightarrow Ab \rightarrow n \times 1$$

\downarrow
 $m \times n$

Ποιος είναι ο πίνακας της ανεικόνισης από την κανονική βάση α στην κανονική βάση β ;

$$\left[L_A \right]_{\alpha}^{\beta}, \quad \text{όπου } \alpha \text{ η κανονική βάση } K^{n \times 1}$$

β η κανονική βάση $K^{n \times 1}$.

$$\left[L_A \right]_{\alpha}^{\beta} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad \text{γιατί?}$$

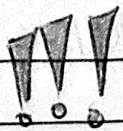
$$\alpha = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{Για το } \vec{\alpha}_1 \text{ έχουμε: } L_A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix} \quad \text{αυσιαστικά είναι η πρώτη στήλη.}$$

$$\text{Για το } \vec{\alpha}_2 \text{ (δευτέρα στήλη): } L_A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = A \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{pmatrix} \quad \text{αυσιαστικά είναι η δεύτερη στήλη.}$$



Υπενθύμιση:

(1) Ισοδύναμοι πίνακες $A, B \in \mathbb{K}^{m \times n}$, υπάρχουν αντιστρέψιμοι πίνακες P, Q , τέτοι $A = PBQ$.

(2) Ομοιότητα (τετραγωνικών πίνακων) $A, B \in \mathbb{K}^{n \times n}$ είναι όμοιοι αν και μόνο αν υπάρχει αντιστρέψιμος πίνακας P τέτοιος ώστε $A = P^{-1}BP$.

ΦΡΟΝΤΙΣΤΗΡΙΑΚΕΣ ΑΣΚΗΣΕΙΣ #1. (Ισοδυναμία πίνακων)

(1) $T: \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}$

$$T(ax+bx+cx^2) = \begin{pmatrix} b+c & a \\ b & c \end{pmatrix}$$

$$[T]_e^g = \begin{pmatrix} I_{\mathbb{R}^2} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Πρέπει να βρούμε τον πυρήνα.

$$\begin{aligned} \ker T &= \left\{ ax+bx+cx^2 \mid T(ax+bx+cx^2) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\} \\ &= \left\{ ax+bx+cx^2 \mid \begin{pmatrix} b+c & a \\ b & c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\} \end{aligned}$$

Προκύπτει 4 εξισώσεις με 3 αγνώστους:

$$\begin{cases} b+c=0 \\ a=0 \\ b=0 \\ c=0 \end{cases}$$

Υπάρχει ένα πολυώνυμο \rightarrow το μηδενικό.
Άρα ο πυρήνας έχει διάσταση 0 (και η ανελκυστική είναι 1-1).
 $\dim \ker T = 0$.

Εκαστος:

$$\dim(\mathbb{R}_2[x]) = \dim \ker T + \dim \operatorname{Im} T.$$

↓ ↓ ↓
3 0 3

Επομένως $e = \{1, x, x^2\}$ γιατί είναι κανονική βάση του χώρου των πολυωνύμων βαθμού το πολύ 2. ($\mathbb{R}_2[x]$)

Προκύπτει ότι: $[T]_e^g = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ να είναι διάστασης 4×3 .

Α g είναι ημιαντι: $g = \{A_1, A_2, A_3, A_4\}$.

Το πρώτο στοιχείο της ημιαντι $[T]_e^g$ μας δίνει το πρώτο στοιχείο της βάσης e , άρα το $T(1)$ να είναι:

$$T(1) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \text{συμπεριφέρει πως το } a \text{ είναι } 1. \begin{pmatrix} b+c & a \\ b & c \end{pmatrix}$$

και όλα τα άλλα 0 είναι \rightarrow

$$T(1) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 1A_1 + 0A_2 + 0A_3 + 0A_4, \text{ άρα } A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Το δεύτερο στοιχείο της e μας δίνει το $2^{\text{ο}}$ στοιχείο:

$$T(x) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = 0A_1 + 1A_2 + 0A_3 + 0A_4, \text{ άρα } A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

2-ο στοιχείο $T(x^2) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 0A_1 + 0A_2 + 1A_3 + 0A_4, \text{ άρα } A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

Δηλαδή: $g = \{T(1), T(x), T(x^2), A_4\}$. Όσοι και να είναι το A_4 δεν μας νοιάζει γιατί έχει παντού συντελεστή 0.

\rightarrow

Απρά τριών να βρούμε ένα τέτοιο νικαρά. ώστε να είναι βάση

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

τον φέρνω σε ισοκαθετη μορφή

Έχουμε:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$r_1 \leftrightarrow r_2$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$r_3 \rightarrow r_3 - r_1$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$-r_3$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Βρίσκω 3 απριές λικνίδες. Θέλω αλλη λικνί ώστε να έχω 4 απριές λικνίδες για να υπάρχει τον κείρο, αφα θα έχω Βαθμίδα 4. ($\dim \mathbb{R}^{2 \times 2} = 4$)

Επιμένω αποκιντεί ο νικαράς

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

και επιμένω $A_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 1 & -2 & 0 & 0 \\ 7 & 1 & -2 & 8 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{R_2 \rightarrow R_2 - 3R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - 7R_1}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & -2 & -3 & 0 \\ 0 & 8 & -2 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{R_3 \rightarrow R_3 - 2R_2} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & -2 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 7 & 0 \end{array} \right)$$

Supriw Jura sus Ejabar.

$$\left. \begin{array}{l} x - y + w = 0 \\ 4y - 2 - w = 0 \\ 3w = 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} x - \frac{t}{4} = 0 \Rightarrow x = \frac{t}{4} \\ 4y = t \Rightarrow y = \frac{t}{4} \\ z = t \\ w = 0 \end{array}$$

$$\text{Apa ker } A = \left\{ \begin{pmatrix} t/4 \\ t/4 \\ t \\ 0 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ t \cdot \begin{pmatrix} 1/4 \\ 1/4 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 1/4 \\ 1/4 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

awoti to dimensi

napaper to xipr, eivar ke-konferens \Rightarrow pp. avejapanco
 Apa eivar baon kai $\dim \ker T = 1$.

$$\dim \mathbb{R}^{4 \times 1} = \dim \ker T + \dim \text{Im } T.$$

$$4 = 1 + r \Rightarrow r = 3.$$

Analisa $(LA)_{\delta} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

Prokurter, Zonov, ba $\delta = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ kai.

$\delta = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 8 \end{pmatrix} \right\}$ dan $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = LA \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ktd..

9) Να βρεθούν οι πίνακες P και Q ώστε :

$$PAQ = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ όταν } A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & -1 & 2 \\ 7 & 1 & -2 & 8 \end{pmatrix}$$

$$LA = \mathbb{R}^{4 \times 1} \rightarrow \mathbb{R}^{3 \times 1} \quad LA \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} LA \end{bmatrix}_\delta = \begin{bmatrix} I \end{bmatrix}_\delta \begin{bmatrix} LA \end{bmatrix}_\alpha \begin{bmatrix} I \end{bmatrix}_\alpha, \text{ όπου } \begin{bmatrix} LA \end{bmatrix}_\delta = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ ελάχιστη } \perp$$

$$\alpha \text{ κανονική βάση } \mathbb{R}^{4 \times 1}, \quad \alpha = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\beta \text{ κανονική βάση } \mathbb{R}^{3 \times 1}, \quad \beta = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$LA \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & -1 & 2 \\ 7 & 1 & -2 & 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - y + w \\ 3x + y - z + 2w \\ 7x + y - 2z + 8w \end{pmatrix}$$

$$\text{let } \begin{bmatrix} LA \end{bmatrix}_\delta = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Ker } LA = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \mid LA \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} x - y + w \\ 3x + y - z + 2w \\ 7x + y - 2z + 8w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

Υπάρκουν τρεις πίνακες αλλαγής βάσης:

$$P = \begin{bmatrix} I \end{bmatrix}_\delta \quad \text{και} \quad Q = \begin{bmatrix} I \end{bmatrix}_\alpha$$

• Για να δώσω το
απόδειξη, αρκεί να βρω
εναρτημένο πίνακα.

Επιλύω, $Q = [I]_a^a = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

$P = [I]_b^b = \begin{pmatrix} -\frac{4}{3} & -\frac{2}{3} & 0 \\ -2 & -3 & 0 \\ -\frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & 0 \end{pmatrix} \rightarrow 3 \times 3$

μ δ δ ω

Είναι

κανονική

βασις $\nabla \nabla$

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = k \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 8 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = -k + \mu \\ 0 = k - \lambda + 2\mu \\ 0 = k - 2\lambda + 8\mu \end{cases}$

Όπου το σύστημα που προκύπτει είναι Cramer γιατί:

$\det \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 2 & 8 \end{pmatrix} = 8 - 2 + 1 - 4 = 3 \neq 0$ (είναι Cramer).

$k = \frac{\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 8 \end{pmatrix}}{\det A} = \frac{-4}{3}$

$\lambda = \frac{\det \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 8 \end{pmatrix}}{\det A} = \frac{-6}{3} = -2$

$\mu = \frac{\det \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}}{\det A} = \frac{-1}{3}$

Για τις υπόλοιπες συνιστώσες ακολουθώ την ίδια διαδικασία με $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ και $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Σωτηρίσω των άσκηση με τον ίδιο τρόπο.

③ Πρόταση: $\det AB \neq 0 \implies \det A \neq 0$ και $\det B \neq 0$ οπότε A είναι αντιστρέψιμος και B αντιστρέψιμος.

④ A, B όμοιοι $\xrightarrow{\text{ομοιοί}} \exists$ αντιστρέψιμος πίνακας P , $A = P^{-1}BP$.

A^k, B^k για $\forall k$ είναι όμοιοι: $A^k = Q^{-1}B^kQ$ (υπάρχει Q)

$$A = P^{-1}BP \implies A^k = \underbrace{A \cdot A \cdot A \dots A}_{k \text{ φορές}} = \underbrace{(P^{-1}BP)(P^{-1}BP)(P^{-1}BP) \dots (P^{-1}BP)}_{k \text{ φορές}}$$

$$= P^{-1} \cdot B \cdot B \cdot B \dots B \cdot P = P^{-1} \cdot B^k \cdot P$$

Άρα $A^k = P^{-1} \cdot B^k \cdot P \implies$ απλά όμοιοι

5

$$\text{tr} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} = a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn}$$

Το ίχνος ενός τετραγωνικού πίνακα είναι το άθροισμα των στοιχείων της διαγωνίου.

(i) Ίχνος είναι γραμμική απεικόνιση $\text{tr}: K^{n \times n} \rightarrow K$

$$\text{tr}(A+B) = \text{tr} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \dots & b_{nn} \end{pmatrix} =$$

$$= \text{tr} \begin{pmatrix} a_{11}+b_{11} & a_{12}+b_{12} & \dots & a_{1n}+b_{1n} \\ a_{21}+b_{21} & a_{22}+b_{22} & \dots & a_{2n}+b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}+b_{n1} & a_{n2}+b_{n2} & \dots & a_{nn}+b_{nn} \end{pmatrix} = (a_{11}+b_{11}) + (a_{22}+b_{22}) + \dots + (a_{nn}+b_{nn}) =$$

$$= (a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn}) + (b_{11} + b_{22} + \dots + b_{nn}) = \text{tr}(A) + \text{tr}(B)$$

Γέβεται το άθροισμα.

$$\text{tr}(\lambda A) = \text{tr} \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \dots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \dots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda a_{n1} & \lambda a_{n2} & \dots & \lambda a_{nn} \end{pmatrix} = \lambda a_{11} + \lambda a_{22} + \dots + \lambda a_{nn} =$$

$$= \lambda (a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn}) = \lambda \text{tr}(A) \quad \text{Γέβεται το βαθμωτό γινόμενο}$$

Άρα είναι γραμμική



(ii) $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$

$$\text{tr}(AB) = \text{tr} \left(\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \dots & b_{nn} \end{pmatrix} \right) =$$

Προσδέσαστε λίγο το διαγώνιο του AB:

$$= a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + \dots + a_{1n}b_{n1} +$$

$$+ a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + \dots + a_{2n}b_{n2} +$$

$$\dots$$

$$+ a_{n1}b_{1n} + a_{n2}b_{2n} + \dots + a_{nn}b_{nn}$$

Είναι εύκολο να πούμε αμέσως
το πρόβλημα εάν να
είναι σωστό, για εμάς.

$$\text{tr}(BA) = \text{tr} \left(\begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \dots & b_{nn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \right) =$$

Προσδέσαστε λίγο το διαγώνιο του AB.

$$= b_{11}a_{11} + b_{12}a_{21} + \dots + b_{1n}a_{n1} +$$

$$+ b_{21}a_{12} + b_{22}a_{22} + \dots + b_{2n}a_{n2} +$$

$$\dots$$

$$+ b_{n1}a_{1n} + b_{n2}a_{2n} + \dots + b_{nn}a_{nn}$$

Αρα καταφέρθηκε να

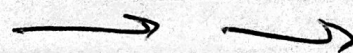
$$\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$$

(iii) Δείξτε ότι όμοιοι πίνακες έχουν το ίδιο ίχνος.

Επομένως, έχουμε $A, B \in \mathbb{K}^{n \times n}$. $B = P^{-1}AP$.

Άρα $\text{tr}(B) = \text{tr}(P^{-1}AP) = \text{tr}(A)$.

Παρατηρούμε πως $P^{-1}AP$ έχουμε 2 πίνακες τους $P^{-1}A$ και P .
Από αυτό έπεται (ii) προκύπτει:



$$\text{tr}(B) = \text{tr}(P^{-1}AP) = \text{tr}(P(P^{-1}A)) = \text{tr}(PP^{-1}A) = \text{tr}(A).$$

Άρα οι όμοιοι πίνακες έχουν το ίδιο ίχνος.

(iv) Ορισμός: Έστω $\phi: V \rightarrow V$.

Ίχνος της γραμμικής απεικόνισης ϕ είναι το ίχνος

$$[\phi]_e^e$$

$$\text{tr} \phi = \text{tr}([\phi]_e^e)$$

$$\begin{aligned} \text{Εξάγεται } \text{tr}([\phi]_y^\delta) &= \text{tr}([\mathbf{I}]_e^\delta [\phi]_e^e [\mathbf{I}]_y^e) = \text{tr}(P^{-1}[\phi]_e^e P) = \\ &= \text{tr}([\phi]_e^e) \end{aligned}$$

Το ίχνος μιας απεικόνισης δεν εξαρτάται από το βάση που ορίζεται.

Ορισμός: Έστω $\phi: V \rightarrow V$.

Ορίζεται ως γραμμική απεικόνιση ϕ είναι η ορίζεται του

$$[\phi]_e^e$$

$$\det \phi = \det([\phi]_e^e)$$

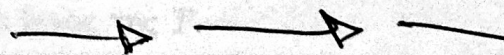
$$\det([\phi]_e^e) = \det([\mathbf{I}]_e^\delta [\phi]_e^e [\mathbf{I}]_y^e) = \det[\mathbf{I}]_e^\delta \det[\phi]_e^e \det[\mathbf{I}]_y^e =$$

$$= \det[\phi]_e^e$$

γιατί το γινόμενο των ορίζουσών των αντιστροφών πινάκων είναι 1.

$$\det[\mathbf{I}]_e^\delta \cdot \det[\mathbf{I}]_y^e = 1, \text{ αφαί}$$

$$([\mathbf{I}]_e^\delta)^{-1} = [\mathbf{I}]_y^e$$



Ορισμός: Έστω $\phi: V \rightarrow V$ γραμμική απεικόνιση.
 Η βαθμίδα του ϕ ορίζεται να είναι η εικόταση του
 εικένου $\text{rank } \phi = \dim \text{Im } \phi = \text{rank } [\phi]_{\mathcal{B}}$



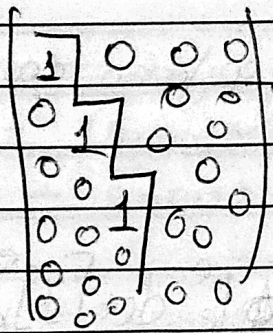
Παρατήρηση: A, B ισοδύναμοι $B = PAQ$ με P, Q αναστρέψιμοι

$$PAQ = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & & 0 \\ & 1 & & 0 \\ & & \ddots & \\ 0 & & & 0 \end{pmatrix}$$

$M_1, \dots, M_q, A, N_1, N_2, \dots, N_p$ → γινόμενο στοιχειωδών πινάκων

$$A \rightarrow M_q A \rightarrow M_{q-1} M_q A \rightarrow \dots \rightarrow M_1 \dots M_q A = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

αλλιώς για στήλες, θα πάρω τον ανάστροφο και θα κάνω γραμμοστροφές.



→ αναστρέψιμοι

Στη συνέχεια μεταφέρω τους άδους ώστε να έχω

$$\begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ με γραμμοστροφές, όπου το } r \text{ να είναι η βαθμίδα}$$

$$\begin{pmatrix} I_r & \\ & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_r & \\ & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_r & \\ & 0 \end{pmatrix}$$